Строй Инвест Проект
КОРПОРАЦИЯ

Описание применения

2017г

Оглавление

1 Назначение программы 3

2 Условия применения 3

3 Описание задачи 3

4 Входные и выходные данные 4

1 Назначение программы

ПО «Парковки Навигатор» с графическим веб интерфейсом и многопользовательской средой выступает в роли центрального серверного программного обеспечения. Применение ПО «Парковки Навигатор» позволяет расширить функциональные возможности комплексов фото-видеофиксации (КФВФ) «Стрелка-360», объединить необходимое количество комплексов «Стрелка-360» в единую систему, организовать многопользовательскую работу и автоматическую передачу данных в смежные системы.

ПО обеспечивает:

- Централизованный мониторинг подвижных комплексов фиксации нарушений правил парковки;
- Отображение результатов фиксации в онлайн режиме;
- Ведение архива зафиксированных ТС;
- Настройка зон фиксации с учётом типа контролируемых событий;
- Авторизацию пользователей и разграничение прав доступа.

2 Условия применения

Программное обеспечение «Парковки Навигатор» выполнено в виде веб приложения - клиент-серверное приложение, в котором клиент взаимодействует с сервером при помощи браузера, а за сервер отвечает — веб-сервер. Логика веб-приложения распределена между сервером и клиентом, хранение данных осуществляется, преимущественно, на сервере, обмен информацией происходит по сети.

Основным преимуществом такого подхода является тот факт, что клиенты не зависят от конкретной операционной системы пользователя, поэтому веб-приложение «Парковки Навигатор» является кроссплатформенным.

3 Описание задачи

Программное обеспечение выполняет следующие функции:

- сбор и обработку данных, поступающих с комплексов фото-видеофиксации нарушений ПДД;
- удаленный контроль за работоспособностью комплексов фото-видеофиксации нарушений ПДД;
- удаленный контроль за передвижением автомобиля с установленным комплексом фото-видеофиксации нарушений ПДД с построением траектории передвижения;
- удаленную передачу служебной информации на комплексы фото-видеофиксации нарушений ПДД без участия водителя ТС, на котором установлены комплексы;
- визуализацию полученных данных для облегчения работы оператора;
- графическое построение на карте с координатной привязкой зон контроля;
- графическую разметку установленных дорожных знаков;

- совмещение географических координат, зафиксированных ТС и зон контроля;
- организацию многопользовательской работы с базой данных с ограничениями прав доступа для различных категорий пользователей;
- хранение информации в структурированном виде;
- поиск и отображение полученной информации с различными фильтрами (диапазон по времени и дате, видам нарушения и пр.);
- автоматическую инвентаризацию дорожных знаков (потеря дорожного знака, установка нового и пр.);
- анализ, сравнение и оптимизацию работы комплексов фото-видеофиксации нарушений ПДД по полученным результатам за длительный промежуток времени;
- формирование пакетов данных и передачу их в смежные системы.

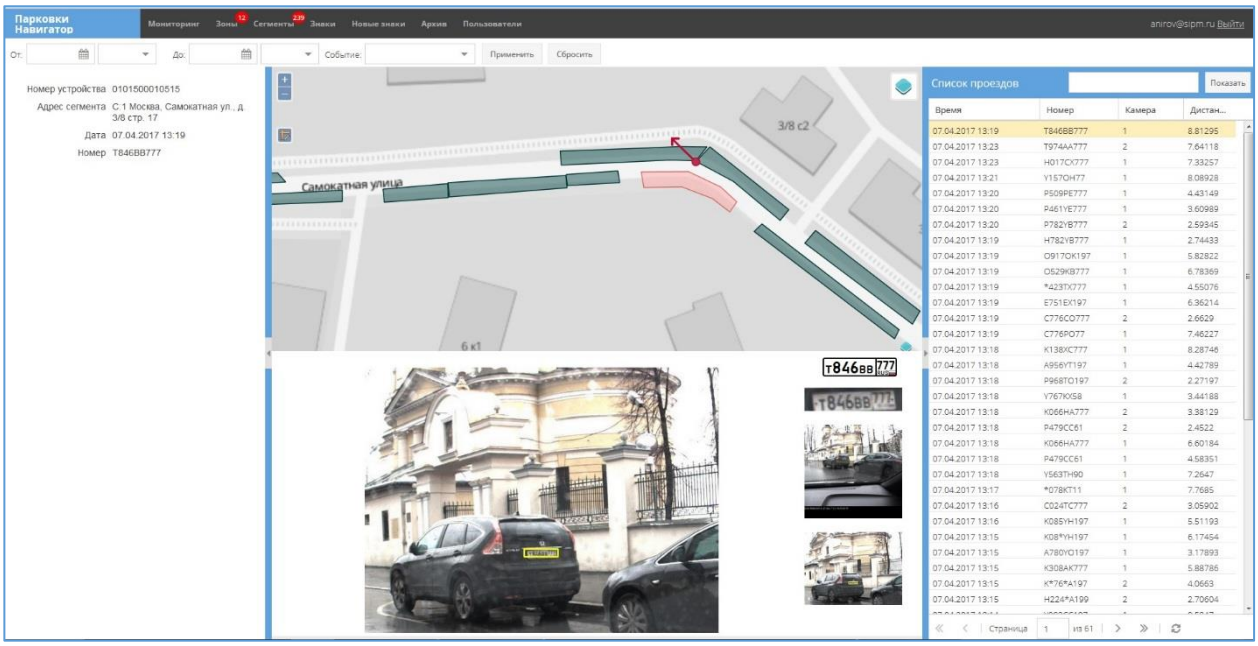
4 Входные и выходные данные

Входными данными для программного обеспечения является информация, поступающая от комплексов фото-видеофиксации.

Выходными данными программного обеспечения является информация о фактах нарушения передаваемая в сторонние системы.

Информация о факте нарушения содержит подробную информации и несколько фотографий (в т.ч. фотография ГРЗ и обзорные фотографии припаркованного ТС). Подробная информация содержит данные об идентификаторе КФВФ, адресе сегмента зоны парковки, дате и времени фиксации и распознанный ГРЗ ТС.

Факт фиксации нарушения представлен несколькими фотографиями.



Также, выходными данными программного обеспечения «Парковки Навигатор» является подробная диагностическая информация о работе КФВФ и их местоположении.

